

3月1日(木)

セッションA(9:05-9:30)

	卒業研究者	指導教官
A1 人文科学研究者支援ツールの開発 -壺, 瓶の構造解析について-	青山伸一	藤原 正敏
A2 イメージングリオメーターによるオーロラの観測	石田英之 辻 剛広	前川 公男
A3 プラズマ&光CVD装置の調整・立ち上げ	打方 忍	井上 昭浩
A4 放電管に発生する波動の研究	江川みゆき	井上 昭浩
A5 小型ロボット制御の実験環境の構築	遠藤皆生 竹村健一	斉藤 徹

セッションB(10:40-12:10)

B1 量子計算機シミュレーターの作成	大越喜生 清水祐一	下條 雅史
B2 自動追尾型移動体の開発	岡出幸久 山本雅俊 吉田 創	青山 義弘
B3 フィードバックと階層化を考慮したP2P型ネットワークシステムの検討と実現	小川政範	齋田 昇
B4 センサ付自走ロボットを用いた迷路探索システム	尾崎聡子	斉藤 徹
B5 マイクロ波放電光源の製作	笠原雄毅	井上 昭浩

セッションC(13:00-14:30)

C1 光CVD法によって堆積された絶縁膜の評価	加藤麻貴	井上 昭浩
C2 人工生命体の耐性能力獲得シミュレーション	川端真悟	謝 孟春
C3 キャピラリー放電管における水銀の拡散係数の測定および解析	木原志津江	井上 昭浩
C4 スパッタリングを用いた薄膜磁気記録媒体の開発	日下隆幸 野口友宏 吉田千夏	太田 泰雄
C5 人文科学研究支援ツールの開発 -データベースソリューションとアプリケーション	齋藤明日香	藤原 正敏

セッションD(14:40-16:25)

D1 アルペンスキー競技用計時装置 -モデム装置の開発-	酒井伸介	澤井 達夫
D2 アルペンスキー競技用計時装置 -スタート装置の開発-	鶴井伸浩	澤井 達夫
D3 アルペンスキー競技用計時装置 -ゴールセンサの開発-	藤田修一	澤井 達夫
D4 複数エージェントの協調行動ルールの獲得	佐藤哲也	謝 孟春
D5 フラクタルを使った音楽の作成	永田 武	下條 雅史
D6 フラクタルを使った風景画の作成	竹腰 功	下條 雅史
D7 京都大学大型センターを利用した考古学データベースの構築	武田 寿	藤原 正敏

3月2日(金)

セッションE(9:00-10:30)

E1 赤外線センサ付き自走ロボットの学習型制御プログラムの開発	館 学	斉藤 徹
E2 遺伝的アルゴリズムのテスト時間割作成問題への適用	辻村寛之	謝 孟春
E3 C言語・繰り返し制御構造学習支援システムの開発 -音声コマンド入力方式導入の試み	辻 美知恵	齋田 昇
E4 Q&A方式搭載型実験実習支援ソフトの開発	寺西芳宏	齋田 昇
E5 マウス操作の行動解析	西山裕介	齋田 昇
E6 アルペンスキーヤーの運動シミュレーション	山本雄	澤井 達夫

セッションF(10:40-12:10)

F1 英語会話学習支援のための知識ベースの構築	内藤厚紀 前川智裕	藤原 正敏
F2 流星の位置を決定するシステムの研究	橋本拓児 寺田健太郎	前川 公男
F3 GPIBを用いた汎用計測システムの開発	渡辺沙織	井上 昭浩
F4 VHDLによるCPUアーキテクチャ学習支援教材の開発	Sadeque, H	青山 義弘
F5 耐高温ハロゲン化金属特性を有する薄膜の作成	Huzairy, I	井上 昭浩

総評